

附件 5

浙江省高校科研经费使用信息公开一览表

填表人： 冯晟

填表日期： 2021 年 06 月 10 日

立项信息	项目名称	面向未知环境基于移动机器人的无线传感器网络自动部署研究				
	立项部门	浙江省科技厅				
	实施期限	2019.1 至 2021.12				
	协作单位	无				
	项目负责人及课题组成员	姓名	职称	工作单位		承担任务
		冯晟	讲师	绍兴文理学院		负责人
		沈士根	教授	绍兴文理学院		无线传感器网络自动部署研究
		黄龙军	讲师	绍兴文理学院		无线传感器网络自动部署研究
		樊长兴	讲师	绍兴文理学院		基于中智理论的机器人定位研究
		张天	硕士生	绍兴文理学院		无线传感器网络自动部署研究
孙鼎杰		硕士生	绍兴文理学院		移动机器人动态定位研究	
王月	硕士生	绍兴文理学院		移动机器人路径规划研究		
经费总额	10 万元	其中拨款	10 万元	其他经费来源及金额	0 万元	
经费预算	设备费		0 万元	材料费	0.5 万元	
	测试化验加工费		0 万元	燃料动力费	0 万元	
	差旅费		0.8 万元	会议费	0 万元	
	合作协作研究与交流费		0 万元	劳务费	2.4 万元	
	出版/文献/信息传播/知识产权事务费		3.3 万元	专家咨询费	0 万元	
	管理费		0.3 万元	激励费	2.7 万元	
经费到位情况	已拨入	10 万元	未拨入	0 万元	实际经费使用总额	7.004455 万元
过程信息	阶段性成果	发表学术期刊文章： 1. (1) 冯晟；石海燕；黄龙军；沈士根；余水；彭华；吴成东；Unknown hostile environment-oriented autonomous WSN deployment using a mobile robot, Journal of Network and Computer Applications, 2021, 182: Art. no. 103053.. 2. (2) 冯晟；胡珂立；范恩；赵利平；吴成东；Kalman filter for spatial-temporal regularized correlation filters, IEEE Transactions on Image Processing, 2021, 30: 3263-3278. 指导学生竞赛获奖和项目： 1. 基于 pixy 视觉处理的机器人的设计与开发，校级学生科研项目（已结题） 2. 基于多传感器的无人车导航，校级学生科研项目（在研）。				
	预算支出情况	设备费		0 万元	材料费	0.062 万元
		测试化验加工费		0 万元	燃料动力费	0 万元
		差旅费		0.8 万元	会议费	0 万元
		合作协作研究与交流费		0 万元	劳务费	2.4 万元
		出版/文献/信息传播/知识产权事务费		0.742455 万元	专家咨询费	0 万元
		管理费		0.3 万元	激励费	2.7 万元
大额设备和材料名称和价格	无					

附件 5

结 题 验 收 信 息	获得的标志性 成果			
	经费结算情况			
	验收时间		验收组织单位	
	验收组成员			
	结题验收意见			

注：涉及商业秘密的，委托单位、项目名称等敏感关键词用“*”替代。